

マーカベース AR システム操作マニュアル



松山外環状道路（余戸南交差点付近）の完成予想 CG を、現地でご覧いただくアプリです。

余戸南交差点歩道橋上に設置した専用マーカベース画像をアプリで読み込むと橋梁 CG が表示されます。
スマートフォン・タブレットを自由に動かしてご覧ください。

閲覧中に生じたズレも簡単に補正することができます。

[注意事項]

・本 AR システムのご利用にあたっては、端末の各種センサー、カメラ映像、3D モデル表示等、多くの機能を活用します。
そのためバッテリーの消耗が激しく、かつ連続使用においては端末が発熱します。
発熱を感じた場合、使用を中止し端末を冷却してください。

[マーカーベース AR システムについて]

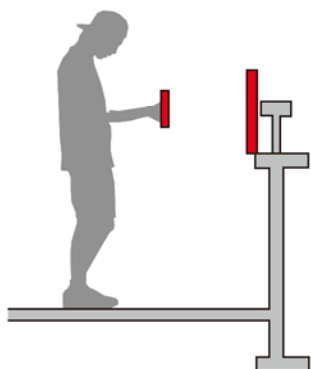
本 AR システムは、特定位置に設置した専用 AR マーカーの位置情報を元に視点場を決定し、3D モデルを背面カメラからの映像上に重ね合わせます。

[操作手順 -1]

1. 歩道橋に設置した看板付近でアプリを起動します。背面カメラからの映像が表示されます。



2. 看板右端の専用マーカーを画面中央にとらえます。その際、できるだけ正面からとらえてください。



正面にとらえる



3. マーカーを認識するとマーカー上にアイコンが表示されます。マーカーとアイコンがピッタリと重なるよう端末を動かし、アイコンをタップしてください。3D モデルが表示されます。



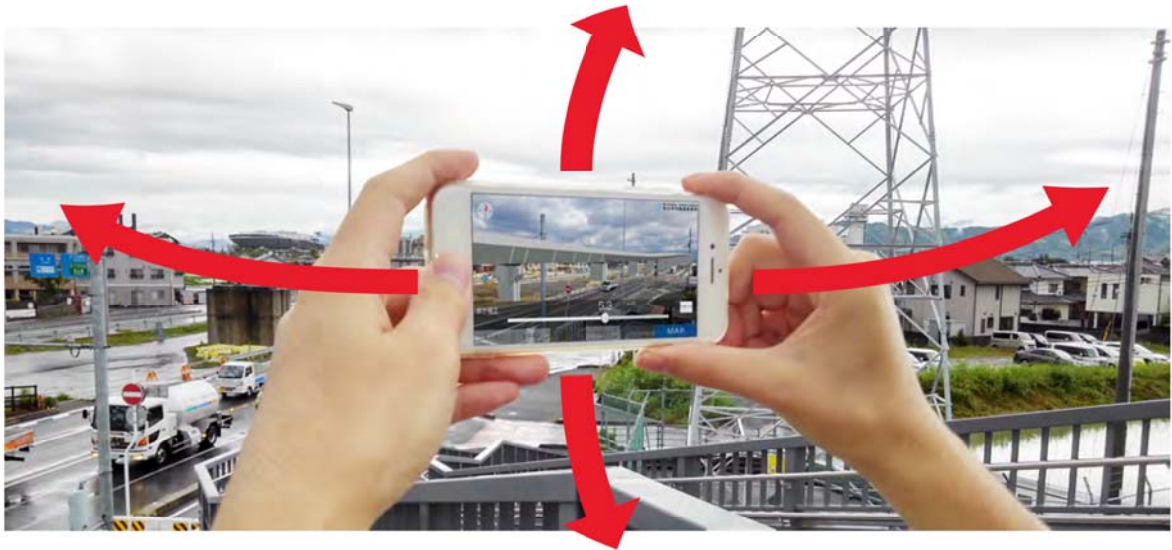
アイコンをタップしてください



3D モデルが表示されます。

[操作手順 -2]

4. 端末を動かして完成予想 CG をご覧ください。アプリを起動したまま移動してご覧いただくこともできます。



5. CG をご覧いただいているうち、周辺映像と CG のずれがおこります。その際、手順 2、手順 3 を再度おこなってください。位置合わせを実行します。

また、マーカ―をうまく認識しないなど動作が不安定な場合、画面下のリセットアイコンをタップしてシステムをリセットし、手順 2、手順 3 を再度おこなってください。 端末が発熱している場合は、アプリを終了して下さい。



リセットアイコン